

MOTOR ESTÁNDAR O MOTOR CON RADIOFRECUENCIA INTEGRADA

D350628S / D351314S / D453015S / D455012S // D350628R / D351314R / D453015R / D455012R

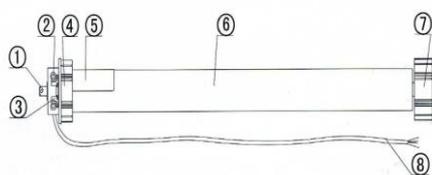
CARACTERÍSTICAS DEL MOTOR

Motor tubular para persianas, cortinas y toldos. Con finales de carrera mecánicos, se ajustan mediante llave suministrada.

Dispone de protección contra sobrecalentamiento. El tiempo de trabajo máximo son 4 minutos.

Para motores con receptor integrado la frecuencia es de 433.92MHz

DESCRIPCIÓN DE LAS PARTES



1. Eje de soporte
2. Tornillos ajuste final de carrera
3. Diagrama dirección ajuste
4. Corona acoplamiento
5. Etiqueta características
6. Tapa tubular exterior del motor
7. Adaptador de arrastre
8. Cable conexión

FIJACIÓN DEL MOTOR AL EJE

Colocar los adaptadores (corona y arrastre) en el motor, y fijar el adaptador de arrastre mediante el clip suministrado.

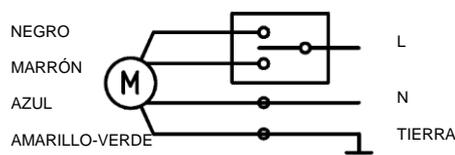
Introducir el motor en el interior del tubo, hasta que el extremo donde se sitúa la corona de acoplamiento del motor haga tope con el tubo. En ningún caso utilizar martillo o herramientas similares.

Fijar el motor en el tubo por medio de un tornillo (no suministrado). El tornillo debe introducirse a la altura del adaptador de arrastre, extremar los cuidados para evitar que el tornillo llegue a traspasar el tubo del motor y acceda a la zona interna, ya que podría dejarlo inservible.

Fijar la pletina de soporte en el cajón de la persiana o la tapa lateral del toldo. Introducir el eje de soporte del motor en esta pletina y fijarlo con el clip suministrado.



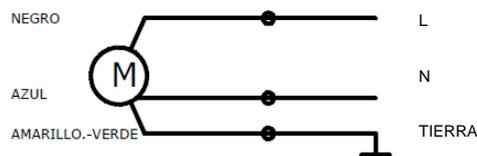
CONEXIÓN DEL MOTOR ESTÁNDAR



Conectar un solo motor a cada interruptor.

Para cambiar el sentido de giro, intercambiar los cables negro y marrón.

CONEXIÓN DEL MOTOR CON RADIOFRECUENCIA



FUNCIONAMIENTO EN VACÍO

NO es recomendable el funcionamiento fuera del eje. Al hacer funcionar el motor fuera del eje de la persiana, no se accionan los finales de carrera, por lo que el motor no parará nunca. (Salvo por calentamiento).

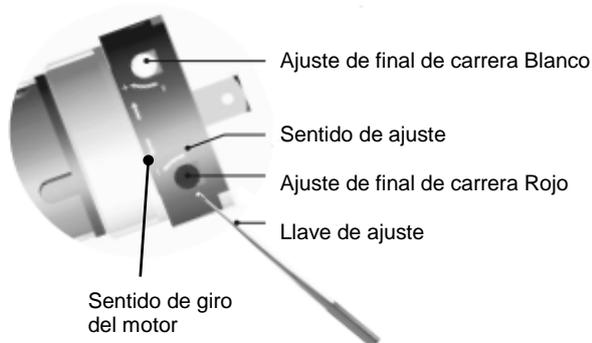
GARANTÍA DEL PRODUCTO

Todos los motores tienen un periodo de garantía contra defectos de fabricación de 24 meses. Es imprescindible para la ejecución de la garantía que el motor conserve su etiqueta de características donde figura el número de serie.

La garantía se entenderá sobre aquellos defectos no imputables a un mal uso o mala instalación.

AJUSTE DE LÍMITES

- Identificar los tornillos de ajuste de los finales de carrera superior e inferior.
- Se debe poder acceder a los tornillos de ajuste Blanco y Rojo.
- Para cada sentido de giro (subida o bajada) los límites (superior o inferior) se ajustan mediante su propio tornillo de ajuste. Las flechas \uparrow \downarrow marcan el sentido de giro del motor. El tornillo de ajuste más cercano a la flecha corresponde al límite de ese sentido de giro.
- Cada tornillo de ajuste tiene marcado el sentido de ajuste (+ -). Para dar más recorrido o menos recorrido.



AJUSTE DE LÍMITES EN UNA PERSIANA

1. Conectar el motor, con la persiana suelta del tubo, se pulsa el botón BAJAR, hasta que se pare, este será el final de carrera inferior.
2. Fijar la persiana al eje.
3. Pulsar el botón SUBIR, el motor se parará solo en un punto intermedio (ajustado de fábrica).
4. Introducir la llave de ajuste en el tornillo de ajuste del límite superior, e ir abriendo la carrera del motor hasta que alcance el punto deseado (girando hacia el +).

AJUSTE DE LÍMITES EN UN TOLDO

1. Con el motor y el toldo instalado y la tela recogida, se pulsa el botón bajar, hasta que el motor pare solo en el ajuste de fábrica. Ajustar el límite inferior para dar más salida al toldo (girando hacia el +).
2. Una vez ajustado el límite inferior (toldo abierto), se pulsa el botón SUBIR, pulsar el botón PARO unos 20 cm antes de llegar a la posición de toldo cerrado.
3. Se deben quitar vueltas al límite superior (girar el ajuste del final de carrera superior hacia el menos (-) 20-30vueltas). Si al accionar SUBIR el motor sube, se debe pulsar PARO, volver a la posición de los 20cm y quitar más vueltas en el sentido (-) (10 vueltas). Seguir este procedimiento hasta que el motor no se accione al pulsar subir. Se habrá encontrado el límite superior.
4. Una vez encontrado el límite superior, pulsamos SUBIR, el motor no se moverá. Se debe ir girando el tornillo de ajuste del límite superior para darle más recorrido (hacia el sentido más (+)). El motor irá girando a medida que se ajusta el tornillo. Una vez esté la tela recogida, dejar de ajustar el tornillo del límite.

IMPORTANTE:

- Asegurarse de que se manipula el tornillo de ajuste correcto.
- Al ajustar el límite superior, si se sobrepasa la altura de la persiana o toldo podría causar roturas de lamas o de tela.
- Se debe tener cuidado al hacer los ajustes y enrollar la persiana o toldo, el espacio cada vez es menor, por lo que hay riesgo de atrapamiento.
- Los motores tienen una carrera máxima de 36 o 45 vueltas, si por error se sobrepasa el punto máximo, el motor no actuará, aunque se siga ajustando el tornillo. Se debe llevar la persiana a un punto medio y quitar tantas vueltas como se han dado de más.

PROGRAMAR EMISOR (motores con radiofrecuencia integrada / receptor externo)

Consultar hoja adjunta para emparejar el mando emisor con el motor o el receptor externo o añadir otros emisores.

PROBLEMAS Y SOLUCIONES

- **El cabezal tractor no gira en ambos sentidos:** El límite de recorrido de la dirección de fallo está sobrepasado o el cable de alimentación a dicha dirección no está bien conectado. Solución: Mover el cabezal una vuelta manualmente. Comprobar el cable de alimentación.
- **El motor no gira o lo hace muy lentamente:** El voltaje es muy bajo, la potencia del motor no es adecuada a la carga. La conexión se ha realizado incorrectamente. El motor se ha calentado por el tiempo en funcionamiento. Solución: Comprobar el voltaje, la carga y la conexión, dejar enfriar el motor.
- **El motor trabaja y enseguida se para:** El voltaje es inferior o superior al nominal. Existe una sobrecarga. Solución: Ajustar el voltaje, Ajustar la carga. O instalar un motor de mayor potencia.
- **El control remoto no es efectivo:** La batería está gastada. La antena del receptor está conectada a algo. Solución: Comprobar baterías o antena.